

# 伺服驱动器连接基本操作手册

一、DCH 直流伺服驱动器均采用 232 通讯模式：

PC—USB—232 - 随机配备调试线—驱动器，如图 1



## 二、驱动器的接线

1、 直流伺服驱动器；适应电压 DC20-90V.

**J1**—+AUXHV 备用电源，正常工作时为悬空

+HV 直流电源正极

GND 直流电源负极

MOTU 电机 U 相

MOTV 电机 V 相

MOTW 电机 W 相

MOTPE 电机外壳接地。悬空或接到箱柜外壳接地端子上

J2—FEEDBACK 伺服电机编码器接口

J3—SIGNAL 外部输入控制接口

J4、J5—CAN CANOPEN 控制接口，两个功能一致

J6—RS232 通讯调试接口

S1-CANADDR CAN 通讯地址拨码

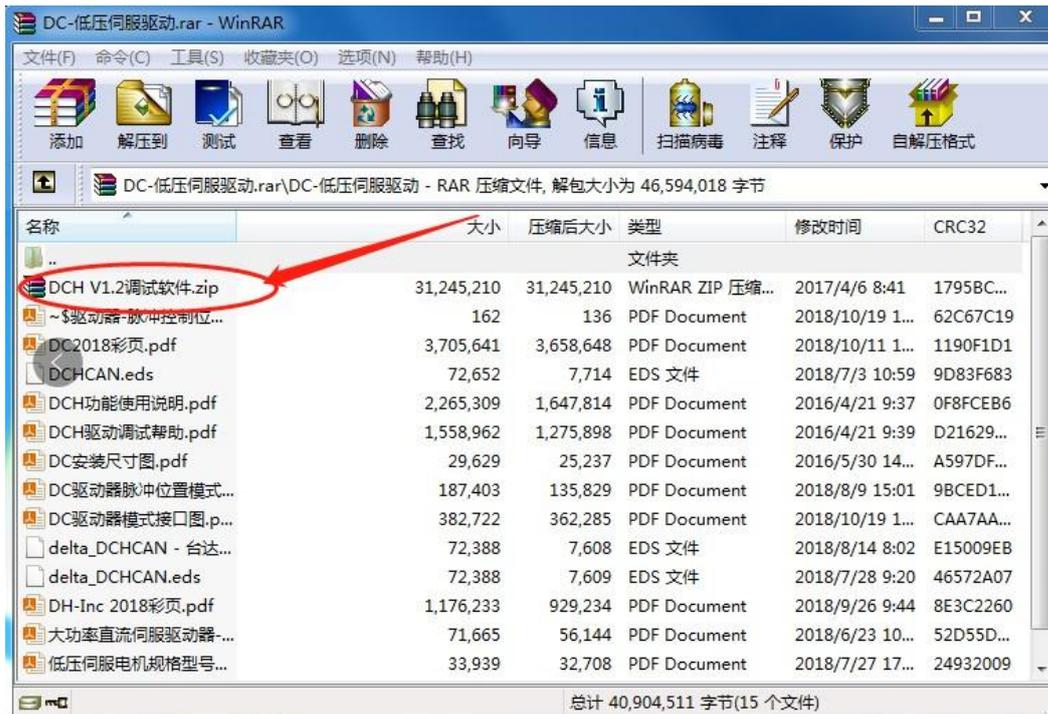
拨码号	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	A	B	C	D	E	F
对应地址	F	E	D	C	B	A	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0



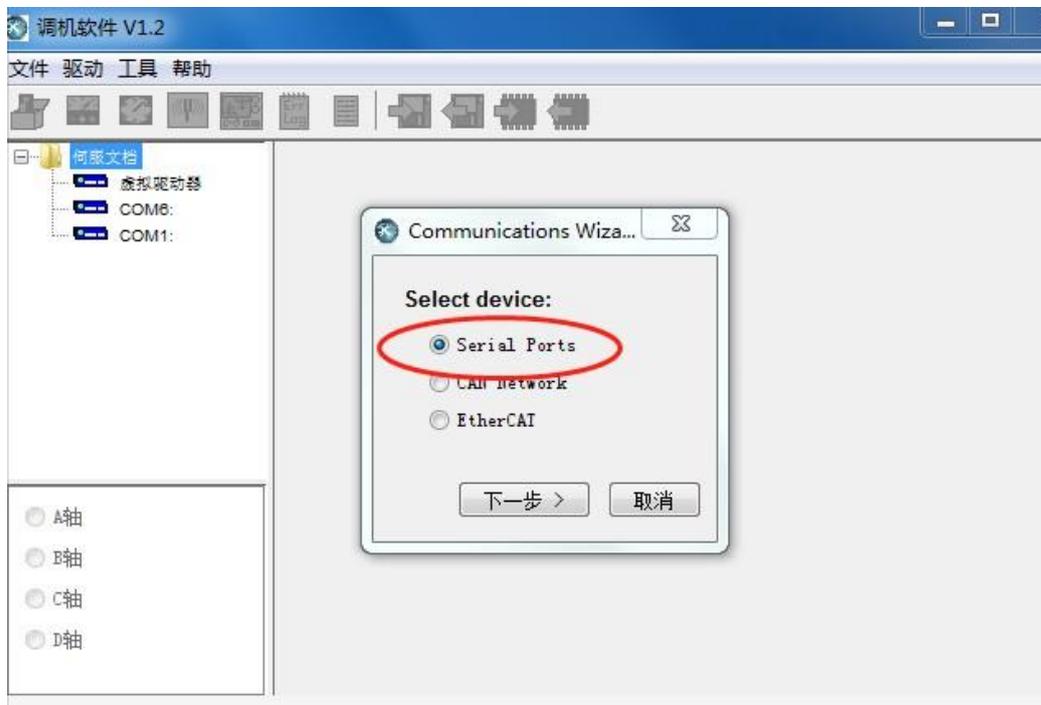
### 三、通讯设置

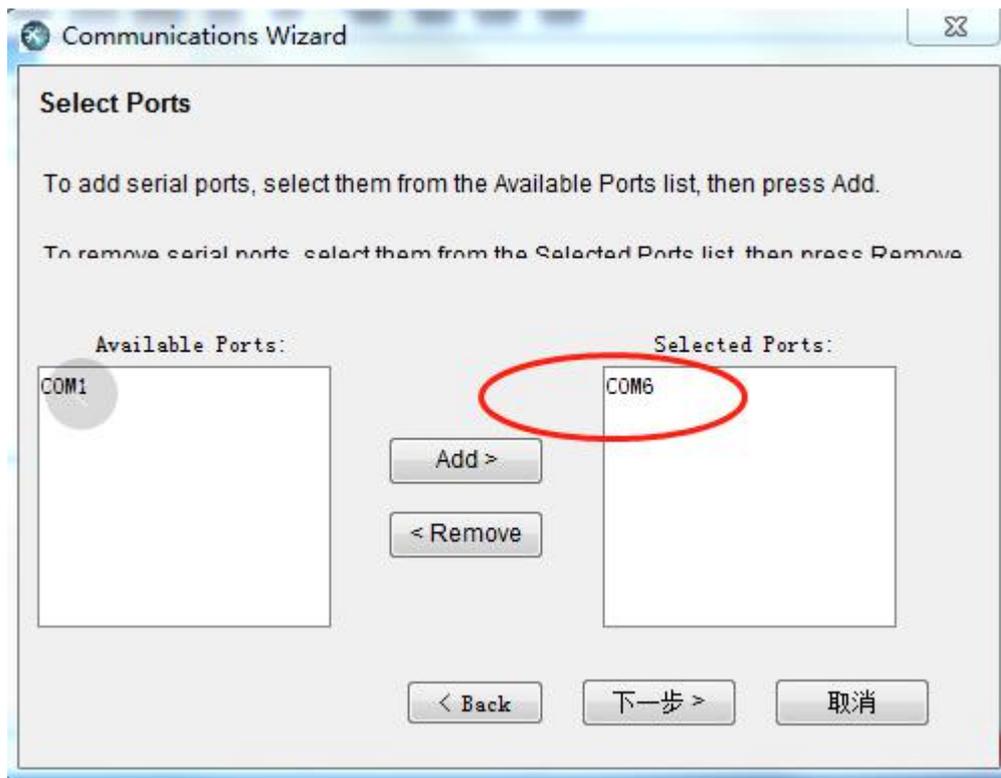
1、如图 1 将驱动器 J1、J2、J6 按图接好，并对应电机的电压给驱动器送电。

2、安装上位机软件

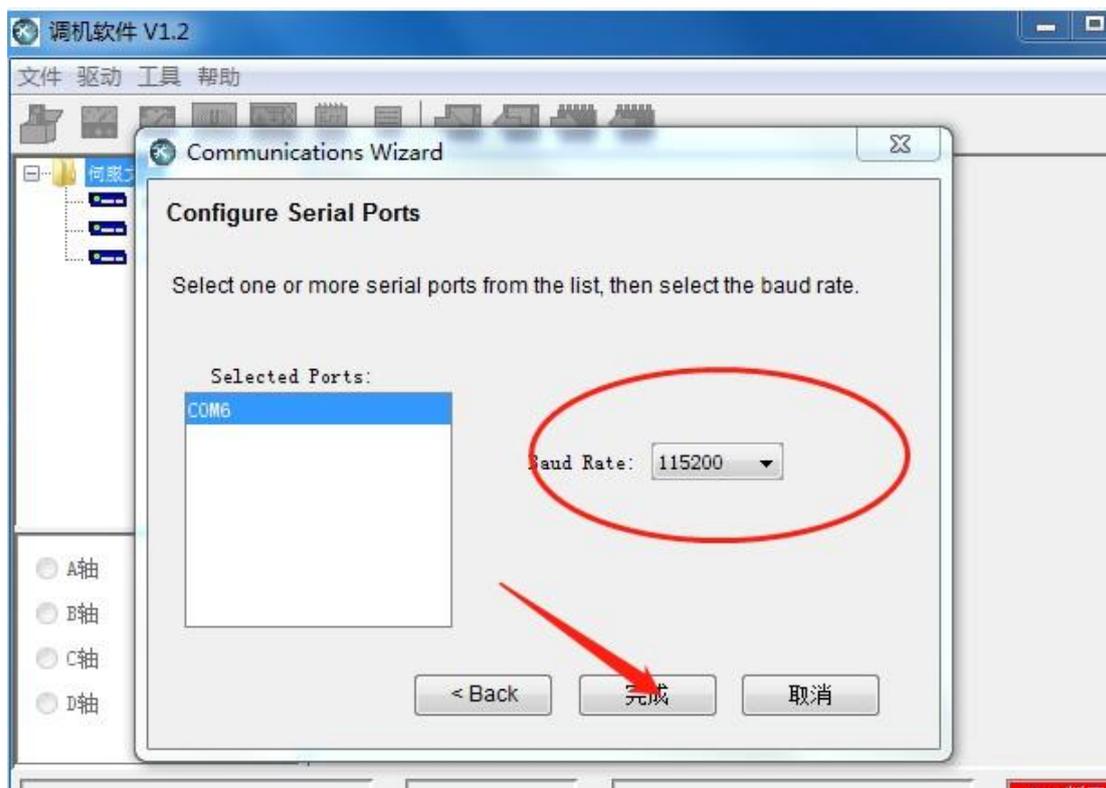


3、安装完成后点击打开桌面 ，Win7,Xp 系统可直接打开，**Win10 系统** 需要用**管理员身份**打开；初次打开软件请点击上部菜单：工具—连接向导





波特率选择 115200



5、进入到上位机的控制主界面

调机软件 V1.2 (DH)

文件 驱动 工具 帮助

何服文档  
虚拟驱动器  
COM6

CAI网络: 地址: 1

输入 / 输出

CVM 控制程序

速度模式

速度环

电流环

电机/反馈类型

配置故障

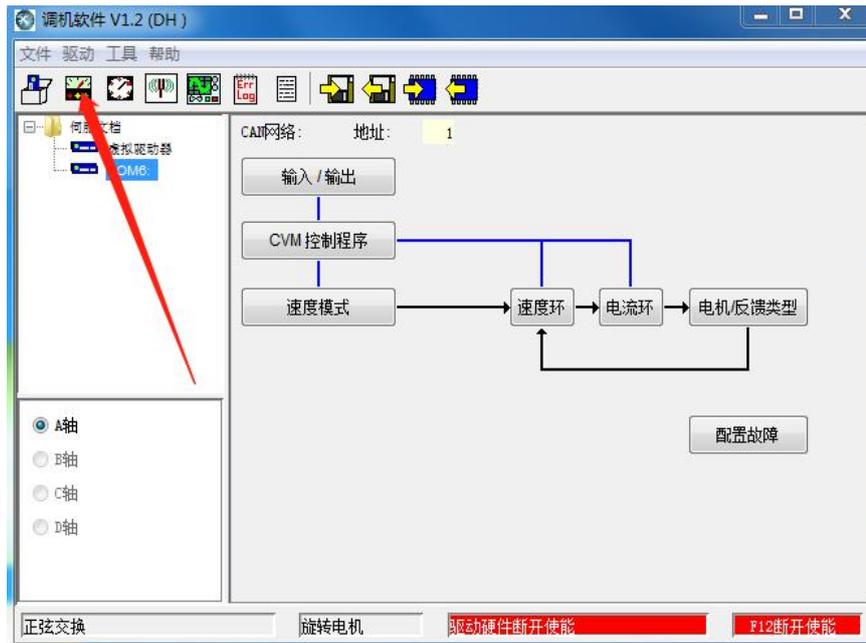
A轴  
 B轴  
 C轴  
 D轴

正弦交换 旋转电机 取动硬件断开使能 F12断开使能

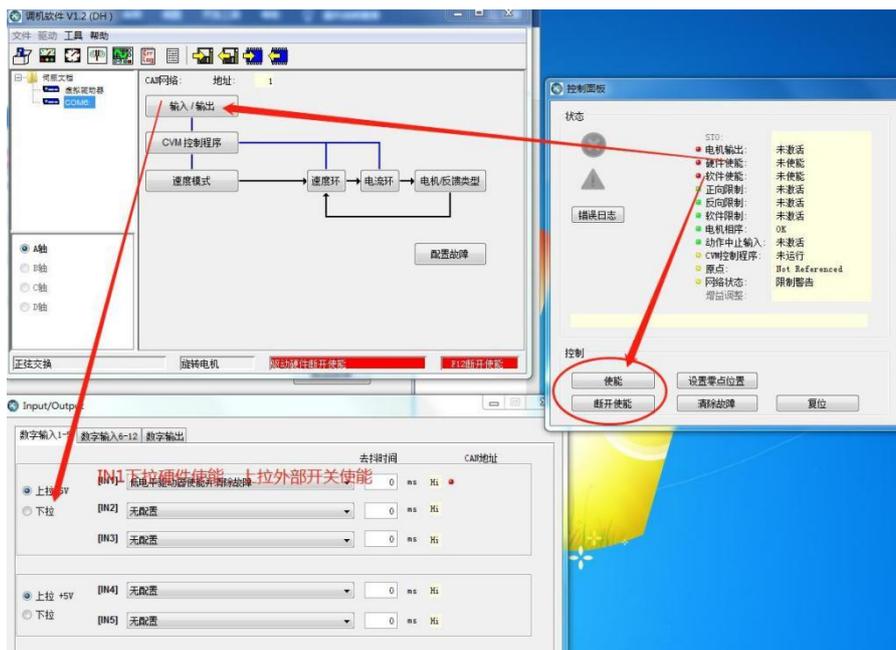
# 速度模式试运行

我公司直流伺服成套出厂时，将会对相应的电机基本参数进行设置，一般设置为速度模式，**硬件未使能**状态；那么可以通过下面步骤让电机旋转起来。

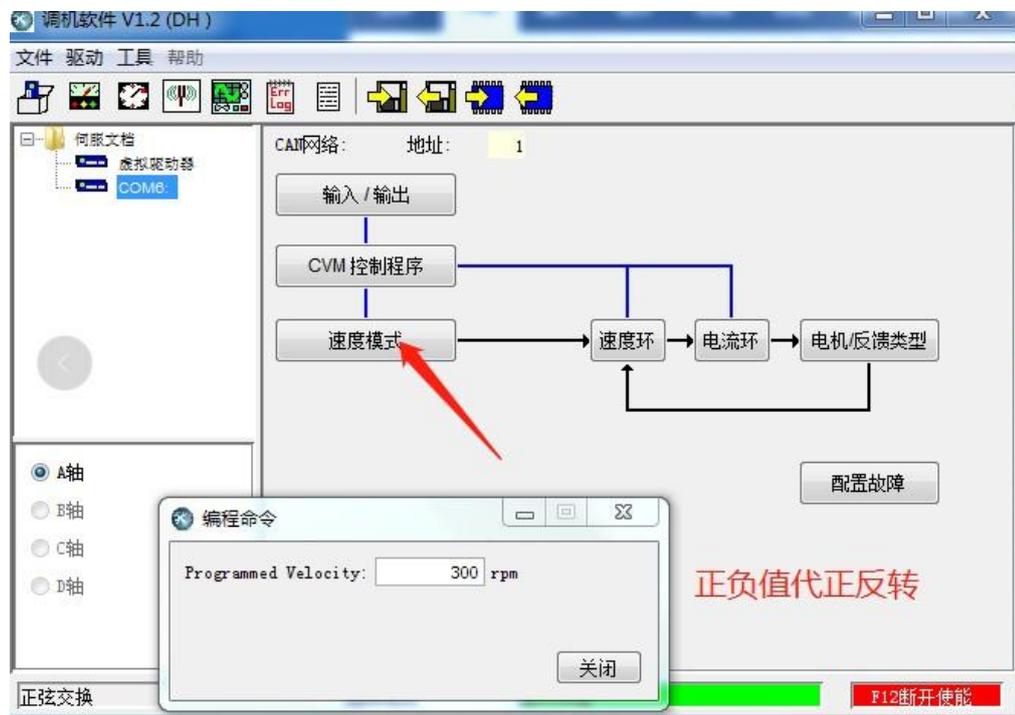
驱动器与伺服电机、通讯等线连接好以后，并且对照《伺服驱动器连接基本操作手册》操作进入到了上位机的主界面，对电机的性能进行初步的调试



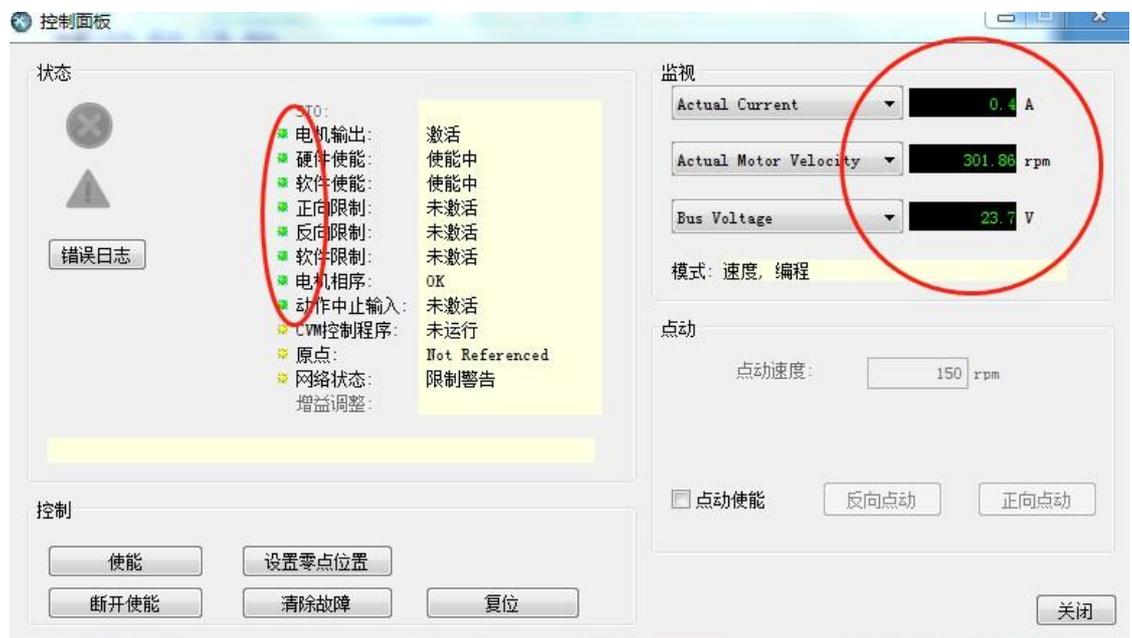
1、请打开控制面板，给驱动器使能：**软件与硬件同时使能**



## 2、设定运行速度：正负值为正转与反转



## 3、电机运行情况实时监控



电机运转正常，改变速度模式中的数值可以改变电机的转速。